# Robotique - Générer vos trajectoires automatisées sans code avec FUZ...

# PROMEO

Automatisme - Robotique

04/11/2025

# Public et prérequis

Techniciens, roboticiens utilisant ou programmant des robots industriels

# Les objectifs

Comprendre le concept de la solution de FUZZY LOGIC

S'approprier l'interface logicielle

Comprendre le rôle du contrôleur

Générer des trajectoires automatisées

Transmettre les trajectoires au robot

# Les méthodes pédagogiques et d'encadrement

Alternance d'apports théoriques, de cas pratiques, de mises en situation. La formation est animée par des intervenants ayant une expérience du terrain (intégration de cellules robotisées, assistance technique client, etc.) et de l'animation en présentiel.

## Validation et certification

Attestation de formation

# Outils pédagogiques

Plateforme e-learning EASI Robots collaboratifs et robots industriels Salles et ateliers techniques dédiés

#### Contenu de la formation

#### Comprendre le concept de la solution de FUZZY LOGIC

Origine du besoin

Le principe de la solution

Différences entre la solution FUZZY LOGIC et un logiciel constructeur

Avantages de la solution

## S'approprier l'interface logicielle

L'interface graphique

L'architecture du logiciel

Les principales fonctions :

La création d'une application

La génération de trajectoires

Le transfert au robot

La sauvegarde

#### Comprendre le rôle du contrôleur

#### RÉFÉRENCE

**AUTO0025** 

#### CENTRES DE FORMATION

#### **Beauvais**

#### **DURÉE DE LA FORMATION**

1 jour / 7 heures

#### **ACCUEIL PSH**

Formation ouverte aux personnes en situation de handicap. Moyens de compensation à étudier avec le référent handicap du centre concerné.

**PARTENAIRE** 

**FUZZY LOGIC** 

# Les + Promeo

- 60 ans d'existence
- Une communauté de 3 100 alternautes
- 24 000 stagiaires formés par an
- 3 500 entreprises qui nous font confiance
- Un accompagnement personnalisé et un contact dédié
- L'expertise professionnelle de tous nos formateurs
- La diversité des diplômes sous accréditation par des partenaires de renom
- Une pédagogie active
- Des infrastructures technologiques et un environnement stimulant

Amiens - 03 22 54 64 00 Beauvais - 03 44 06 15 20 Compiègne - 03 44 20 70 10 Friville - 03 22 60 20 20 Saint-Quentin - 03 23 06 28 88 Senlis - 03 44 63 81 63 Soissons - 03 23 75 65 75

Pourquoi un contrôleur ? Principe de fonctionnement du contrôleur Les informations transmises au robot

#### Générer des trajectoires automatisées

Comment créer des trajectoires simples à partir d'un modèle 3D ? Mises en applications pratiques

#### Transmettre les trajectoires au robot

Mises en applications pratiques : Transférer une application au robot Tester l'application Corriger les trajectoires Optimiser l'application

# Modalité d'évaluation

Le suivi et l'évaluation du stagiaire se déroulent durant les travaux pratiques, cas concrets et mises en situation.

Chaque stagiaire peut à tout moment avoir des approfondissements, explications supplémentaires ou demander des informations plus appliquées à son domaine d'activité.

Amiens - 03 22 54 64 00 Beauvais - 03 44 06 15 20 Compiègne - 03 44 20 70 10 Friville - 03 22 60 20 20 Saint-Quentin - 03 23 06 28 88 Soissons - 03 23 75 65 75